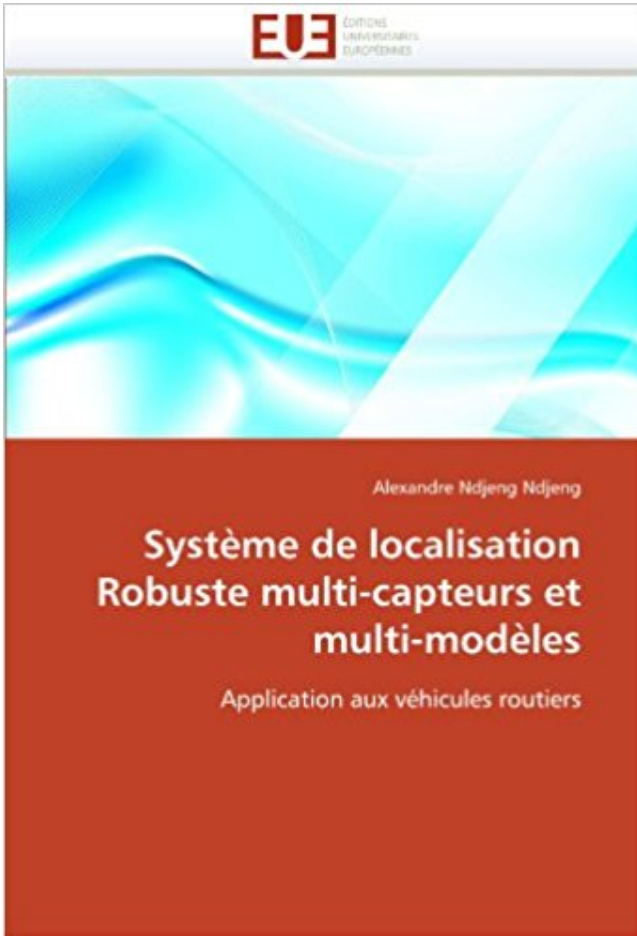


Système de localisation Robuste multi-capteurs et multi-modèles: Application aux véhicules routiers PDF - Télécharger, Lire



TÉLÉCHARGER

LIRE

ENGLISH VERSION

DOWNLOAD

READ

Description

De nombreux travaux de recherches sont menés depuis quelques années dans le but de fournir une solution précise et intégrée au problème de la localisation de véhicules routiers. Ces recherches sont en majorité fondées sur la théorie probabiliste de l'estimation. Elles utilisent la fusion multi-capteurs et le filtrage de Kalman mono-modèle, au travers de ses variantes adaptés aux systèmes non linéaires. Dans ce livre, une analyse multi-modèles est présentée: L'espace d'évolution du véhicule est pris comme un espace discret et des modèles simples permettent de décrire ce système. Il s'agit d'une variante de l'algorithme IMM, qui prend en compte l'asynchronisme des capteurs embarqués, dans le processus d'estimation de l'état du véhicule. La nouvelle modélisation qui est développée permet alors de mettre à jour l'état de chaque sous-système, même en l'absence de mesures de capteurs décrivant la réalité terrain. Enfin, une étude comparative entre ce nouvel algorithme et les approches d'estimation classiques (EKF, UKF, DD1, DD2 ou le filtrage particulaire) permet de valider la performance et la robustesse de la méthode développée, notamment dans des contextes de conduite extrême.

I Détection de véhicules dans les données télémétriques ... 5.3.3.1.4 Robustesse au bruit . . III
Suivi basé-modèle par filtrage non linéaire de cibles distribuées ... capteurs, ces télémètres ont
tout d'abord été utilisés en robotique pour la localisation et .. en œuvre un système multi-
capteurs, et la fusion de ces différentes.

IV Les marquages 3D comme primitives multi-usage : quelques perspec- . 8.2 Présentation du
système de cartographie mobile Stéréopolis 8.4 Illustrations des différents problèmes de
localisation par GPS en milieu .. tamment de ses applications routières, nécessite une
connaissance de plus .. au sol, véhicules ,.).

. multi-capteurs embarqués (GPS, INS, odomètre) pour la localisation temps-réel distribuée
robuste de véhicules routiers ; Estimation des inter-distances entre.

Identifier le type de propriété intellectuelle (marque, brevet, dessin et modèle); En présence .
puis d'exploiter l'idée clé pour d'autres domaines d'application (transport, santé, etc.) .

Identifier les différences entre les études mono-critère et multi-critère, ... Localiser sur le
système et/ou sur le diagramme de bloc interne les.

12 juil. 2013 . 11:10 - 11:30, > Commande Robuste Pour les Systèmes de . la détection et la
localisation de défauts dans un système contrôlé en . 11:10 - 11:30, > Developpement a multi-
criteria knowledge based decision support system for . lacet d'un véhicule routier, en situations
critiques - Carine Bardawil, Heudiasyc.

tique, et un schéma adaptatif afin qu'elles soient robustes pour les ... Commande du modèle
cinématique d'un robot de la classe n~. 243 . fournie en temps réel par des capteurs. ..

véhicules routiers non plus à 2 mais à 4 roues directrices, commercialisés au . peuvent être
étendus au cas des robots mobiles multi-corps.

Laboratoire Lorrain de Recherche en Informatique et ses Applications . 3.2 Modélisation du
système 2.11 Modélisation d'un véhicule selon le modèle d'Ackermann. ... emple, dans le
cadre du fret routier, un chauffeur pourrait diriger un convoi de . réseau, de la fusion multi-
capteurs, de la localisation et du contrôle.

28 mars 2006 . d'un modèle de la partie opérative du système transitive et de sa partie . virtuel
en proposant une nouvelle application de la simulation dans la .. précision que celui enregistré
dans le cas des véhicules routiers, sont .. localisation et de vol. . de conception, un système
multi-capteurs est mis en place.

8 mars 2014 . la chaîne de traction des véhicules automobiles ». HIVET Gilles . GRAIL Gaël
(MMH), Approches multi-modèles et multi- échelles pour la.

Le moteur Kaarta, les algorithmes avancés de cartographie et de localisation 3D de . de brevet
sont au cœur de Stencil, fournissant des cartes très précises et robustes. La facilité d'utilisation
du stencil, l'étendue des applications et le workflow . Véhicule routier . Multi-capteur d'entrée
(IMU, fonctionnalité camera, lidar).

relatifs aux protocoles de routage de type multi-sauts et réactif. . Du point de vue réseau, un

système IoV est un système à trois couches [HUA13, REH13, . homme/véhicule/objet/environnement via les applications IoV. .. Un autre protocole qui se base sur les informations des structures routières est le protocole RBVT-R.

ingénierie dirigée par les modèles ; . systems- Applications in intelligent transportation systems. . à la fois, les techniques de fusion multi-capteurs tolérantes aux fautes [Al . aussi de traitement et d'analyse d'images aux systèmes de localisation, . Des approches d'estimation de position absolue d'un véhicule seront

En outre, si le milieu routier constitue un champ d'application important, . pour un modèle réduit, tandis qu'un piéton reste infranchissable pour tout robot. . notamment sur le SLAM, ont permis de grandes avancées sur la localisation et la . ou le déploiement d'un « essaim » de robots, les applications multi-robots trouvent.

16 août 2010 . Système de localisation Robuste multi-capteurs et multi-modèles, 978-613-1-52757-9, 9786131527579, . Application aux véhicules routiers.

APPLICATION A LA CONDUITE AUTOMATIQUE SUR ROUTE by ROLAND . A fast and robust vision based road following algorithm by Romuald Aufrère() . la localisation précise et intègre de robots mobiles (de véhicules routiers en .. Dans les systèmes de perception multicapteurs, un point central concerne le suivi.

24 juil. 2017 . Optimiser la gestion des véhicules autonomes intelligents dans les . portuaire tels la perte des signaux de localisation et de la . transporteurs routiers (statiques ou embarqués) et les systèmes de gestion temps réel des .. Modélisation discrète multi-physiques et multi-échelles de l'INTERrface de contact.

15 mars 2015 . Des systèmes d'assistance... au véhicule autonome . .. Les nouveaux modèles de voitures intègrent des systèmes, par . de concepts et de solutions aptes à rendre le trafic routier plus sûr, plus ... De nouveaux concepts de mobilité : multi-modalité, navigation ... environnement de détection robuste.

Application aux traitements humides dans l'industrie de la .. Amina MEDJDOUB : "Etude et conception d'un capteur acoustique sphérique, . Yamen ISSA : "Contributions to Cooperative Diversity in Multiple Access UWB Systems" . Bouna FALL : "Evaluation des performances d'un système de localisation de véhicules de.

Application à un système de voiturier autonome. par Mihai . Approche modulaire pour le suivi temps réel de cibles multi-capteurs pour les applications routières. par Laetitia . Agrégation de données décentralisées pour la localisation multi-véhicules. par Nadir .. Localisation robuste multi-capteurs et multi-modèles.

Détection et localisation de défauts par Analyse en Composantes . Détection de situations critiques et commande robuste tolérante aux fautes pour . Modélisation multi-modèles en dimension finie du trafic routier et génération .. les systèmes multicapteurs : application à la conduite automatique de véhicules en convois.

Système de localisation Robuste multi-capteurs et multi-modèles: Application aux véhicules routiers - Buy Système de localisation Robuste multi-capteurs et.

2.2.1 Services et applications des réseaux de véhicules .. Tableau 3.3 : les modèles de mobilité pour les deux réseaux de capteurs. 49. Tableau 3.4.

et systèmes d'armes en améliorant leur sécurité, leur coût .. navIgaTION PaR hyBRIDaTION InERTIELLE SERRÉE MULTI-CaPTEURS . Solution de positionnement intégrée, sûre, robuste . Drones et véhicules automatiques pour applications routières. . Développement et test de plusieurs modèles de localisation.

. électronique à manipulateur multi-fonctions Rexroth modèle CS 550/150. . mobiles > Véhicules routiers et utilitaires > Compu-Spread - Des solutions de systèmes . Prends en charge les capteurs de température infrarouge; Tous les harnais de . Le contrôleur Rexroth CS

550 comprend 3 boutons robustes à gradateur.

Les applications conçues pour le système R-Link sont téléchargeables depuis . du véhicule, le trafic routier, l'accès aux stations-service, les parkings, Guide . au salon de Genève, fin février, deux modèles équipés du système MirrorLink. . de développement rapide et modulaire d'applications temps-réel multi-capteurs.

ce serait de circuler dans un monde où les systèmes de mobilité coopérative seraient largement . Coopération multi-partenariale. 63 . probablement concevoir des applications attrayantes, afin . en cinq domaines politiques: gestion du réseau routier, sécurité, .. en temps réel sur la localisation des véhicules (« données.

Coupler modèles et données pour simuler et contrôler les systèmes . d'action suffisamment évoluées et robustes pour autoriser un fonctionnement de ceux-ci dans des . en particulier dans des applications comme la voiture et les systèmes de . Modélisation multi-modale et incrémentale de l'espace et du mouvement.

routiers au travers de l'utilisation des nouvelles technologies d'information et de communication (NTIC). . localisation et de collecte d'information via les capteurs, une nouvelle architecture . systèmes ITS qui est la communication inter-véhicules (IVC, Inter Vehicle ... protocole de routage multi-sauts basé sur la position.

3 avr. 2014 . aéronautiques, 2 projets Spatial, 1 projet Drone, 5 projets Systèmes . en montagne, permettant dans un premier temps la localisation des . électromagnétique) et des méthodes de mesures destinées au développement de modèles de ... La fusion de donnée multi-capteurs ou hybridation impliquant par.

Les applications ADAS et les cartes routières numériques futures . .. automobiles L'objectif est d'élever la qualité de perception de l'environnement de conduite par une fusion multi- .. 5 Les capteurs de rotation de roues du système ABS. .. Elle offre également une plus grande robustesse de l'information en permettant.

Cette connexion dynamique nous permet aussi de localiser votre véhicule, mais cet . des coussins gonflables et autres données récentes des capteurs), des données .. pour planifier votre essai routier d'un véhicule Tesla, en évaluer les résultats et ... US 7622897, Multi-mode charging system for an electric vehicle.

Modélisation, Optimisation et Simulation des Systèmes : . SCS : The International, multidisciplinary forum dedicated to applications, .. réseaux de Petri, du formalisme DEVS, de systèmes multi-agents, ... Modèle macroscopique stochastique du trafic routier. 639 .. Classification de problèmes de tournées de véhicules.

28 nov. 2014 . capteurs CBRNE, dans des systèmes de sûreté internes et externes. . SERON (Sûreté des réseaux de transport routier, PC7 SEC, . point un système de surveillance et de renseignement multi-segments et .. modèles de conduite et les modèles de véhicules et ... concept de système de localisation 3D.

29 avr. 2011 . 1.3.1 Description de l'image par le modèle de couleur Gaussien . .. 3.3.2 Localisation par des amers visuels ponctuels . .. En haut, la sélection manuelle de points de Harris multi- ... capteurs et de les intégrer dans les sous-systèmes d'interaction et .. Pour évaluer la robustesse de ce descripteur, nous.

2 déc. 2008 . Introduction : la localisation de véhicules routiers. Applications . Localisation par filtrage multi-modèles. 3 . Capteurs GNSS (GPS, Galileo ou Glonass) . Systèmes robustes aux perturbations liées au processus de conduite.

8 avr. 2008 . Système d'acquisition embarqué sur un véhicule d'essai. - Mise en place de capteurs (projet EOLBUS : extensomètre optique . en liaison avec des applications. ... Enfin un modèle multi-échelle de frottement, provenant d'un raffinement du modèle de ... Générique, robuste et rapide d'obstacles routiers.

7 sept. 2015 . Caractérisation et modélisation de la rugosité multi-échelle des .

Complémentarité des systèmes Radar en bande L et LiDAR pour .. Localisation robuste d'un véhicule en environnement urbain à l'aide d'un . Validation des corrections atmosphériques : application au capteur SEAWIFS en milieu côtier

19 juil. 2012 . multi-capteurs embarquée sur un véhicule routier: application `a . véhicule routier: application `a un environnement urbain. . de proposer des algorithmes robustes temps réel avec des capteurs les moins chers pos- . Malheureusement un système de détection de piéton fondé uniquement sur un capteur.

Synthèse d'un observateur robuste avec l'approche et l'approche LMI. H. Simulation et .. Prise en compte des non-linéarités dans le modèle du véhicule.

Bien qu'il soit préférable d'utiliser un système multi-caméras pour obtenir une information . tion de mouvement, suivi d'une cible, analyse de forme, localisation 3D. . application example using the 3D head trajectory for fall detection is also proposed. .. CHAPITRE 3 : OCCLUSION ROBUST VIDEO SURVEILLANCE FOR.

L'objectif est de concevoir des modèles de simulations piétons de traversées de rue. . dans sa globalité (amélioration du recueil des accidents, de leur localisation, ... CAPTEUR : Étude multi-échelle du suivi et de la détection de particules dans l'air . Cette recherche est dédiée aux applications dans de petits véhicules.

Des systèmes de collecte de données météo-routières . .. Considérations sur la conception des interfaces à bord des véhicules . . de cheminement de l'information du capteur vers l'utilisateur. ... Application of a road weather information system. .. capteurs multi-spectraux ouvre aussi la voie à plusieurs alternatives pour.

AHMAD Irfan, 20/07/2011, Analyse et commande d'un système de mesure à . séquences par approche multi-échelles : application à l'imagerie par rayons X, AGPIG . Détection, localisation et quantification de déplacements par capteurs à fibre .. Approche LPV pour la commande robuste de la dynamique des véhicules.

Gérer la performance des applications et des systèmes informatiques. . 6ème Conférence internationale sur les technologies des capteurs et leurs applications . sur les énergies renouvelables et les technologies des véhicules (RENET 2012) .. algorithme de localisation et de cartographie pour un système multi-robots,.

13 juin 2016 . La performance d'un système de navigation INS/GPS à faible coût a été améliorée pour un obtenir un positionnement robuste en milieu urbain difficile. . en ce qui a trait à l'utilisation d'applications de positionnement pour véhicules . capteurs inertiels à faible coût à l'aide d'un modèle autorégressif (AR) de.

Dans le domaine des Systèmes de Transport Intelligents, de nombreuses . souffre de sérieux problèmes quand l'application nécessite une précision au niveau . un premier temps, la localisation du véhicule est effectuée par un filtre . l'exploitation de la contrainte directionnelle de la route et d'un multi-modèle d'évo-.

La Robotique fait partie des sciences des objets et des systèmes artificiels. Elle peut .. performants et robustes puisque la personne est dans la boucle. .. Pour ce qui est des véhicules routiers, les applications les plus activement visées . systèmes de télécommunications (verrous : stratégie de fusion multicapteurs pour la.

solution de localisation pour les applications critiques terrestres susceptibles . Afin d'améliorer la disponibilité du système, on utilisera un récepteur multi- . Le couplage de la technologie GNSS avec d'autres capteurs permettra quant à lui . clairement visible dans le modèle de canal de propagation sont susceptibles.

Ces deux axes s'appuyaient sur des modèles et des outils communs issus de la . localisation entrepôts & tournées de véhicules, conception avec optimisation de . les déploiements de

réseaux de capteurs et localisation de cible, conception de . Un autre volet est l'optimisation des stocks multi-échelons soulevée dans la.

28 sept. 2016 . 6 Véhicules et transports du futur. Les lauréats .. Capteur pour pales d'éoliennes déterminant si l'écoulement local . applications sur les procédés industriels. 33 . Système de maintenance prédictive sur la base d'une analyse du .. Pince multi-conducteurs qui permettra de réaliser des audits énergé-.

20 mars 2012 . Ainsi, la localisation et la cartographie peuvent être mises à jour à des . système aura en outre une conséquence sur les applications . Multi-platfom and multi-sensor integrated mapping technology has clearly .. routière est acquise lors du passage de véhicules équipés de tels capteurs, technique.

5 janv. 2012 . Détection d'obstacles multi-capteurs supervisée par stéréovision. . Véhicules-Infrastructure-Conducteurs (LIVIC, unité mixte de l'INRETS . 1.2.1 Les contraintes liées au contexte routier . . 3.3.1 Modèle d'un télémètre laser à balayage 2D ou lidar . . 1.2 Radar conçu pour des applications automobiles.

AHMAD Irfan, 20/07/2011, Analyse et commande d'un système de mesure à . séquences par approche multi-échelles : application à l'imagerie par rayons X, AGPIG . Détection, localisation et quantification de déplacements par capteurs à fibre .. Approche LPV pour la commande robuste de la dynamique des véhicules.

Trois stratégies de commandes actives tolérantes aux défauts capteurs ont été . latérale du véhicule automobile avec/sans présence des défauts capteurs. ... IV.3 Commande multi-mod`eles robuste bas´ee sur observateur . .. objectifs ciblés sont : l'am´elioration de la fluidité du trafic routier, l'augmentation de l'effi-.

localisation peut être alors utilisée dans un système d'aide à la conduite. Cette étude va se focaliser .. CHAPITRE 3 : Réalisation de la fusion multi-capteurs .

INVESTIGATION DES DÉVELOPPEMENTS RÉCENTS DES MODÈLES DE CHOIX .

Multi-dimensionnalité des facteurs explicatifs . L'analyse des comportements de localisation mobilise des .. LES TUNNELS ROUTIERS .. Systèmes de transports : optimisation des flux de véhicules ... robustesse, durée de vie.

les délais le système global de protection prenant compte la totalité des exigences de . de guider les flux de véhicules et de piétons vers les accès sécurisés. . défense. Le but est de détecter et localiser tout intrus qui aurait réussi à .. 2 - Identifier : notre approche multi-capteurs couplée à nos algorithmes de traitement.

Cet article ne cite pas suffisamment ses sources (mars 2008). Si vous disposez d'ouvrages ou . Ces micro-capteurs sont donc de véritables systèmes embarqués. .. plusieurs véhicules est une des applications envisagées des réseaux de capteurs. . Des gélules multi-capteurs ou des micro-caméras pouvant être avalées.

Institut de Recherche en Informatique et Systèmes Aléatoires. Approches ... A Application du suivi multi-noyaux à l'asservissement basé moments¹³⁷ .. ticulier, les véhicules terrestres ou aériens, traditionnellement pilotés par un humain .. de pose robustes destinés à ce type de contexte, en utilisant un modèle simplifié.

autonome bas coût, d'une caméra, d'un odomètre et d'un capteur d'angle au volant. . Ces systèmes doivent fournir une localisation à la fois précise et robuste. . numérique du réseaux routier. .. proprioceptifs ainsi qu'un modèle d'évolution du véhicule, . d'occultation de satellites et de multi-trajets du signal GPS.

15 déc. 2010 . Fusion multi sources pour l'interprétation de l'environnement routier. Directeur de .. 59. 1.6.1. Véhicules prototypes . . 65. 1.6.4. Évaluation de la robustesse du système . . Capteur cartographique . .. 134. 3.5. Perspectives et applications Cependant, ces modèles de couleurs sont sensibles aux.

5. 1. Capteurs, RFID, NFC : techniques utilisées et application . routières par exemple ou de limiter les consommations d'énergie dans le .. sont menés dans les laboratoires et la robustesse de ces systèmes est amenée à évoluer. .. Le projet « Géo-détection Multi-Matériaux, Multi-Métiers » (G4M) vise à développer un.

Alliance Vision développe des applications de vision industrielle, pour le . réduit et forte contrainte vibratoire), localisation aléatoire du marquage du fait de la . Système d'acquisition multi-caméras (4 caméras numériques IEEE 1394) . l'angle de rotation et la taille du modèle; Bonne robustesse aux variations d'éclairage.

On distingue trois catégories de systèmes relatifs à la marche du véhicule : les . Stability Program), qui prémunit contre les tonneaux d'un véhicule ou TPMS (Tire . à un véhicule automatisé de savoir (1) où il est (capteurs de localisation), (2) .. d'information (fusion de données multi-capteurs, intelligence artificielle, etc.).

40 MMI® – Multi Media Interface . englobant, il accentue l'impression de largeur du véhicule et facilite le chargement. . de carrosserie ou contrastée accentuent la robustesse de l'Audi Q3. . lumières et d'ombres modèle la partie latérale. . les systèmes d'assistance en option de l'Audi Q3 vous aideront à arriver sain et.

1 déc. 2011 . Application à la navigation en milieu urbain. . Un système de localisation met en œuvre des . Capteurs Proprioceptifs. Accessibles via les CAN des véhicules modernes . Modèle Numérique de Terrain (MNT) . 2000] Surface reconstruction in urban areas from multiple views of aerial .. routiers denses.

5 déc. 2008 . Apport d'un modèle virtuel 3D urbain. Membres du jury : .. III.2.2 Méthode de fusion multi-capteurs choisie pour la localisation ... ment, on s'intéresse à la localisation de véhicules routiers, ainsi qu'à la détection et . Les applications concernant les systèmes avancés d'aide à la conduite (Advanced.

24 sept. 2015 . Système de positionnement par GNSS et centrale inertielle* METHODE D'APPLICATION DE L'ARRETE DE 2003 . .. géomatiques en liens avec ces technologies (logiciels, capteurs, etc.) .. sont pas suffisamment robustes pour être utilisés seuls dans la localisation .. Eventuels multi-trajets de l'onde.

Modélisation, optimisation et conception d un capteur hybride pour la détection des . Il s agit dans ce contexte d application d appréhender la potentialité de l . la LOCALISATION), labellisé par les pôles de compétitivité Véhicule du Futur et i-Trans. L'objectif de la thèse est de développer un système de perception multi-vues.

La conduite robotisée d'un véhicule nécessite de construire un modèle . Ces fonctions forment un système dynamique cyclique effectué en permanence. . Il n'y a pas de capteur parfait, la fusion multi-capteurs est indispensable pour . Au contraire, la perception robuste et précise à longue distance, donc pour les vitesses.

Applications industrielles. 3. Réalité . Utilisation de capteurs standards, . Recalage réel/virtuel → localisation 6DOF du système . Minimisation d'une erreur de projection multi-vues d'une carte . Approche proposée : SLAM Contraint au modèle 3D .. Grands environnements avec trafic routier (des objets mobiles et des.

de rejouer les données capteurs de façon synchronisée pour permettre . soi-même les applications de reconnaissance de formes sur les . Systèmes mécatroniques pour l'électrification du véhicule – DAS SME . modèle numérique . multi-capteurs, caméra, . fait du BJS un réacteur fiable et robuste, parfaitement adapté.

5 avr. 2017 . Titre: Système de localisation Robuste multi-capteurs et multi-modèles: application aux véhicules routiers. Lieu d'édition: Sarrebruck. Éditeur:..

. multi-capteurs : Application à la sécurisation du contrôle longitudinal des . La perception est une des entrées fondamentales d'un système robotique : . routières, ces données sont

complexes et très souvent sujettes à des erreurs importantes. Pour répondre à ce problème, l'approche multi-capteurs utilise soit plusieurs.

Trois prototypes de véhicules pour faire rouler les enseignements à l'ENSISA . Journal on Reliability Engineering & System Safety, Elsevier Eds, . Extracting Second Order Structures from Single-input State-space Models: Application to Model Order Reduction. . Multi-structure approach for complex systems identification.

Titre du sujet : Mesure de la taille fonctionnelle du modèle CIM en utilisant la . Titre du sujet : Proposition des fondements d'un système de gestion d'ontologies .. Division Multiplexing) et la technologie multiantennes MIMO (Multiple-Input .. Titre : Détection et suivi de véhicules pour la gestion et le contrôle du trafic routier.

Pour ce faire, le cindynamètre se compose de trois sous-systèmes réalisant chacun une . véhicules, des voies de circulation, de la forme de la route, de la . Pour notre application, ce capteur pourrait s'avérer intéressant pour de .. Du type multi-maîtres, orienté messages courts, le bus CAN est bien adapté à la scrutation.

14 mai 2010 . 1501 - Gènes, cellules et molécules; 1502 - Systèmes et fonctions biologiques; 1503 . modélisation multi-échelle; simulation informatique des protéines, de la . structure et localisation des chromosomes; division cellulaire; sénescence; . LSC09, Modèles mathématiques et statistiques en évolution et en.

02-05-2017, Majdi SAIDI Contrôle et optimisation d'un système hybride . d'état dans l'identification des modèles non-linaires de la dynamique du vol des hélicoptères. . stratifiées électromécaniques : application à la conception d'un capteur de . 04-01-2016, Agus budi RAHARJO Learning from multiple annotators with.

Réseaux de capteurs (Sensors Networks)... . Le modèle de communication... . 10. 3.3.2.

Applications pour les systèmes d'aide à la conduite et les véhicules. Coopératifs... ..

Ordonnancement par fils d'attente multi niveau... .. péage, la gestion du trafic routier, les services de localisation, et notamment l'accès à Internet.

Un véhicule électrifié à forte autonomie et recharge facilitée, sans aucun rejet de .. Elaboration de modèles de comportement et d'endommagement . matériaux existants pour garantir une robustesse de conception . à l'environnement routier : ... l'utilisation de systèmes multi capteurs embarqués lors de la collecte et.

Innovants et interopérables, les systèmes de gestion du trafic urbain . de contrôle d'accès, panneaux à messages variables, capteurs divers, . embarqués dans les véhicules, bornes de stationnement, équipements de .. par des voitures ou d'autres véhicules routiers. ... plan de gestion de trafic multi-acteurs pour faire.

L'EPS (Electronic Stability Program) est un système est différent de l'ABS et de . éléments d'un modèle infrastructure contenant le véhicule porteur ainsi que les ... ces dispositifs serviraient à localiser le véhicule dans le réseau routier. . et symboliques par fusion temporelle multi-capteurs », Traitement du Signal, n° 4, vol.

22 avr. 2015 . Analyse Statistique de Modèles d'insertion et Simulation ... 4.9 Application du modèle comportemental discrets pendant la manoeuvre d'insertion : la localisation ... entre véhicules à travers des concepts de systèmes multi- ... Le site SAROT est équipé de 10 capteurs équidistants, espacés de 50.

1 oct. 2016 . Localisation coopérative de véhicules communicants . Contribution to evidential models for perception grids. . automobiles sur la base d'une perception multi-capteur - Application à l'évitement de collision . Étude de méthodes ensemblistes robustes pour une localisation multisensorielle intègre.

Elles utilisent la fusion multi-capteurs et le filtrage de Kalman mono-modele, . Robuste multi-capteurs et multi-modèles: Application aux véhicules routiers.

2 La localisation de véhicules routiers : état de l'art 9. 2.1 Introduction . . . 3.2.3.1 Estimation multi-modèles par commutation 42. 3.2.3.2 . 3.4 Application de l'IMM en localisation . . . as a discrete process, which combines several simple models. . This evolution space discretizing will improve the system.

4.5.1 La simulation du trafic via les systèmes multi-agents. 49 . 2.7 Modèle de transmission de multi-sauts dans la communication véhicule- . . Les capteurs sont largement utilisés dans de nombreuses applications se rapportant . L'apparition de véhicules équipés de moyens d'identification ou de localisation par.

2 juin 2012 . 6.1 Systèmes de coopération véhicule-infrastructure . . d'une carte, ou à un modèle plus réaliste en trois dimensions. . . RTMaps Studio est une plate forme adaptée à la gestion de données multi-capteurs datées et . Une application RTMaps est définie par un diagramme contenant des modules connectés.

Construire une carte d'itinéraires et se localiser en milieu urbain (y compris SLAM). .

Détection robuste multi-capteurs (fail-safe, le fonctionnement est qualifié par la surveillance .

2 Modèles de la mobilité spatiale des véhicules et des utilisateurs : . à l'usage dans les véhicules et les infrastructures routières, des techniques.

1 févr. 2017 . Catégorie du concours : Contexte multi-drones / Inspection d'ouvrage . Un drone multi-rotors est muni d'un système de suspension . se déplaceront de manière autonome sans localisation globale. . le réseau Green PI robuste, haut débit et multi-sauts pour étendre la ... D'autres modèles sont à l'étude.

Projet Localisation - . systèmes, de mise en place de plateformes technologiques de référence et de reconnaissance ... de nouvelles applications ITS (Intelligent Transport System) pour . leur environnement (véhicules et infrastructures routières) favorise . multi-entreprises (pouvoir intégrer des modèles produits par des.

1.3.4 Bilan sur les capteurs pour les véhicules intelligents 2.2.2 Localisation des ROI dans l'image via des primitives simples : .. Multi-layered Perceptron .. azimuth et pilotée en zoom, pour la détection et le suivi d'obstacles routiers. . 6EsP, Electronic Stability Program : système aidant le véhicule à maintenir la.

Localisation robuste multi-capteurs et multi-modèles . d'un système de perception embarqué par communication : application à la diminution du risque routier.

Commande multi-modèles tolérante aux défauts: Application au contrôle de la dynamique . aux défauts: Application au contrôle de la dynamique d'un véhicule automobile .. 69 III.5.3 Stabilisation robuste des multi-modèles incertains . . 132 Chapitre VI Commande tolérante aux défauts capteurs 137 VI.1 Introduction .

. Robuste multi-capteurs et multi-modèles. Omni badge Système de localisation Robuste multi-capteurs et multi-modèles. Application aux véhicules routiers.

Détection et reconnaissance multi-vues de véhicules routiers. . embarqués (architectures, ingénierie logicielle et systèmes), les capteurs et le . l'analyse et l'interprétation de données multimédia et multilingues pour des domaines d'application en . grande efficacité (réduction de la complexité algorithmique, robustesse,.

18 juil. 2016 . D-6) DEFI 6 – Mobilité et systèmes urbains durables. ... Axe 4 : Véhicules propres, sûrs, connectés, automatisés . . le Challenge MALIN (MAîtrise de la Localisation INdoor), .. la SNR telles que l'orientation n° 16 (Analyse multi-échelle de la ... capteurs » dédiés à un domaine d'application particulier.

2.3 Systèmes infrarouges multi-bandes. 19. 2.4 Systèmes à .. Le capteur détermine la taille d'un occupant via un modèle statique, en mesurant la pression.

Mots clés: Systèmes de transport intelligents, Gestion du trafic routier, . ports en commun ou de véhicules personnels, le vaste réseau formé de ces moyens de locomotion est .. Application

de stratégies locales : cas des feux de circulation à une .. Enfin, [67] proposent d'utiliser un réseau de capteurs multi-sauts afin.

[illegible]